

## РОЗРОБКА І ВИКОРИСТАННЯ ЦФПГ ДЛЯ ПОБУДОВИ КРИВИХ ПЕРШОГО І ДРУГОГО ПОРЯДКУ

Ю.Л. Ляшенко

Науковий керівник – асистент кафедри ПЗ А.В. Денисюк

Пристрої реалізації кругових функціональних залежностей значно складніші, ніж лінійні пристрої. Причому, ні методи з оціночними функціями (ОФ), ні методи з використанням цифрових інтеграторів послідовного переносу (ЦППП) не задовольняють критерію максимальної швидкодії при мінімумі апаратних витрат. Тому авторами пропонується метод відтворення кола що полягає тому, що для всіх можливих радіусів у заданому діапазоні інформація про наявність кроку по координаті з меншим збільшенням представлена в певній постійній пам'яті, а по координаті з більшим збільшенням - формується в кожний тактовий момент часу.

Розглянемо особливості відтворення кривих другого порядку, а саме: кола, еліпса, гіперболи й параболі, з метою визначення необхідних параметрів кривих при відтворенні їх у ДКПВ (дискретному координатному просторі відображення) з використанням запропонованого методу.

Розглянемо співвідношення в колі. Необхідно відзначити, що в колі нормаль до дотичної в кінцевій точці (КТ), тобто точки, у якій відбувається зміна пари інтерполяційних векторів, збігається з бісектрисою квадранта. Це виражається в тому, наприклад, що точка діагоналі кола збігається з кінцевою крапкою 1/8 кола й для кола досить уміти побудувати її 1/8 частину без аналізу зміни більшої координати на меншу. Іншу окружність можна одержати з вихідної 1/8-ї частини шляхом координатних перетворень кроків по X і по Y у ДКПВ по дузі 1/8. Кодування інтерполяційної послідовності має вигляд: 0001011. Для зберігання інтерполяційної послідовності 1/8 кола необхідно  $g_c$  біт:

$$g_0 \leq \left\lceil \frac{R}{\sqrt{2}} \right\rceil - \text{більше ціле} \quad (1)$$

Розглянемо співвідношення в еліпсі. Для побудови еліпса досить вміти здійснити побудову його двох 1/8 частин (від більшого й від меншого радіусів) або однієї 1/4 частини. Частину еліпса, що залишилася можна одержати з вихідних частин шляхом координатних перетворень. Загальне число кроків від ПТ до КТ дорівнює сумі малого й великого радіусів еліпса (a+b). Визначимо координати точки Q (ТД) - (X<sub>e</sub>, Y<sub>e</sub>). Інтерполяційна послідовність для a=11 і b=4 має вигляд: 010100100000. Визначимо кількість біт, необхідне для зберігання інтерполяційної послідовності 1/4 еліпса. Для подання інтерполяційної послідовності від ПТ до ТД необхідна кількість біт:

$$g_e \leq \left\lceil \sqrt{a^2 + b^2} \right\rceil \cdot \text{більше ціле} \quad (2)$$

Розглянемо співвідношення в гіперболі. Особливістю графіка гіперболи є те, що він являє собою дві гілки, тобто гіпербола - розімкнена крива другого порядку. У силу природної симетрії гіперболи, для її повної побудови досить уміти побудувати 1/2 частини будь-якої її гілки (1/4 частина гіперболи) від осі Oх у кожному із квадрантів. частина, що залишилася, гіперболи виходить із 1/4 частини шляхом координатних перетворень. Подальші міркування проведемо, розглядаючи побудову 1/4 гіперболи від осі Oх у бік зростання x и y, тобто для 1/4 гіперболи в 1 квадранті. Як початкове значення ЛКІ для гіперболи (p<sub>g</sub>) використовується одне з наступних значень:

$$\begin{cases} P_{g1} = a + b; \\ P_{g2} = \frac{b^2(a+b) + \delta^2(a-b)}{b - 2\delta} - \frac{a^2}{\sqrt{a^2 - b^2}} \end{cases} \quad (3)$$

де P<sub>g1</sub> - загальне число кроків по дузі 1/4 гіперболи на ділянці найбільшої кривизни, що рекомендується автором для використання в запропонованому методі відтворення нелінійностей у ДКПВ; p<sub>g2</sub> - загальне число кроків по дузі гіперболи на ділянці від ПТ 1/4 гіперболи до точки, обраної залежно від необхідної погрішності б відтворення 1/4 гіперболи при криволінійно-лінійній апроксимації (p<sub>g1</sub> ≤ p<sub>g2</sub>)

Таким чином запропоновано метод, для відтворення лінійних та нелінійних функціональних залежностей. Розглянуто особливості основних кривих другого порядку, з точки зору реалізації на ЦФПГ. Наведено приклади формування кривих другого порядку з максимальною швидкістю.